

(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局(43) 国際公開日
2005 年 9 月 29 日 (29.09.2005)

PCT

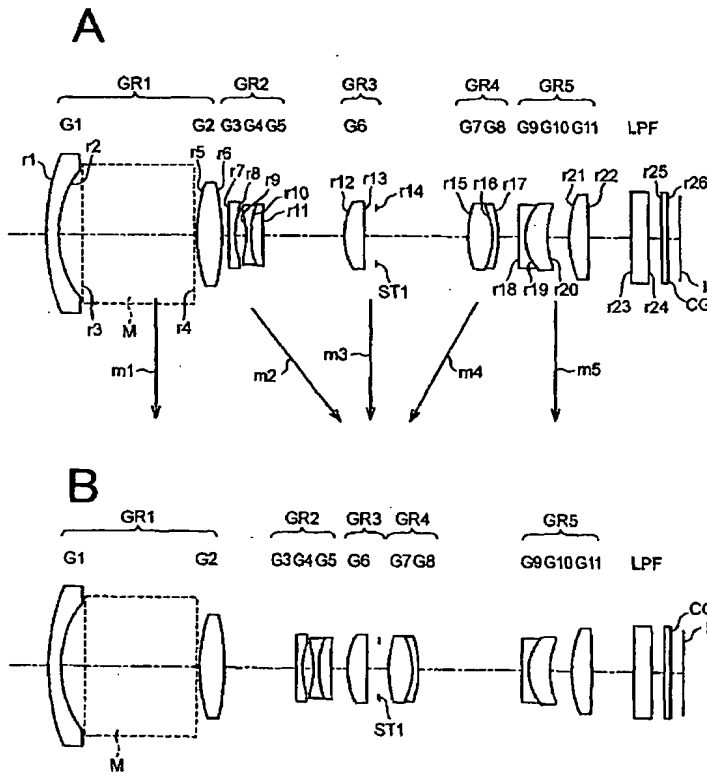
(10) 国際公開番号
WO 2005/091043 A1

- (51) 国際特許分類: G02B 15/16, 15/20 (72) 発明者; および
(75) 発明者/出願人 (米国についてののみ): 岩澤 嘉人 (IWA-SAWA, Yoshito) [JP/JP]; 〒1410001 東京都品川区北品川 6 丁目 7 番 3 5 号 ソニー株式会社内 Tokyo (JP).
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2005/002279
- (22) 国際出願日: 2005 年 2 月 15 日 (15.02.2005) (74) 代理人: 小池 晃, 外 (KOIKE, Akira et al.); 〒1000011 東京都千代田区内幸町一丁目 1 番 7 号 大和生命ビル 11 階 Tokyo (JP).
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語 (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.
- (30) 優先権データ:
特願 2004-077211 2004 年 3 月 17 日 (17.03.2004) JP
- (71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): ソニー株式会社 (SONY CORPORATION) [JP/JP]; 〒1410001 東京都品川区北品川 6 丁目 7 番 3 5 号 Tokyo (JP).

[続葉有]

(54) Title: ZOOM LENS AND IMAGING DEVICE USING ZOOM LENS

(54) 発明の名称: ズームレンズ及びズームレンズを用いた撮像装置



(57) Abstract: A zoom lens that is composed of lens groups and whose magnification is varied by varying the distance between the groups. The zoom lens includes at least, in a first group (GR1) fixed during zooming, a reflection member (M) for bending the optical axis by substantially 90° and a negative group more on the object side than the reflection member (M), and includes at least, on the image side of the first group (GR1), a second group (GR2) movable during zooming and having negative refractive power and a light amount regulation member (ST1) fixed during zooming. When a barrel is retracted, the angle of the reflection member (M) changes to create a space, and the negative group in the first group (GR1) is received in the space.

(57) 要約: 複数の群から成り群間隔を変えることにより変倍を行うズームレンズであり、ズーム中固定の第1群 GR1 中に、光軸を略90度折り曲げるための反射部材Mと、反射部材Mより物体側に負群を少なくとも含み、第1群 GR1 の像側にズーム中可動で負の屈折力を有する第2群 GR2 と、ズーム中固定の光量調整部材 ST1 とを少なくとも含み、沈胴時反射部材Mが角度を変え、その空間に第1群 GR1 中の負群が収納される。



(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。

添付公開書類:

— 国際調査報告書

明 細 書

ズームレンズ及びズームレンズを用いた撮像装置

技術分野

- [0001] 本発明は、デジタルスチルカメラやビデオカメラ等のデジタル入出力機器の撮像光学系に用いて好適なコンパクトでカメラ奥行き方向の薄型化を達成するズームレンズ及びこれを用いた撮像装置に関する。

本出願は、日本国において2004年3月17日に出願された日本特許出願番号2004-077211を基礎として優先権を主張するものであり、この出願は参照することにより、本出願に援用される。

背景技術

- [0002] 従来、デジタルスチルカメラ等の固体撮像素子を用いた撮像装置が普及しつつある。このようなデジタルスチルカメラの普及に伴い一層の高画質化が求められており、特に画素数の多いデジタルスチルカメラ等においては、画素数の多い固体撮像素子に対応した結像性能にすぐれた撮影用、さらには、小型化、低価格化への要求も強く、小型で安価で高性能なズームレンズが求められている。

例えば、特開平8-248318号公報記載の光学系では、正の屈折力を有する第1群中にプリズムを挿入することで光学系を折り曲げ、光軸方向の小型化を推し進めている。このタイプの光学系では、プラスリードの構成により、前玉及び反射部材が大きく、小型化が十分ではない。

発明の開示

発明が解決しようとする課題

- [0003] 本発明の目的は、従来のズームレンズが有する問題点を解消することができる新規なズームレンズ及びズームレンズを用いた撮像装置を提供することにある。

本発明の他の目的は、ビデオカメラ、デジタルスチルカメラ等に用いられるコンパクトでカメラ奥行き方向の薄型化を達成するズームレンズ及びズームレンズを用いた撮像装置を提供することにある。

本発明は、複数の群からなり、群間隔を変えることにより変倍を行うズームレンズに

において、光軸を折り曲げるための反射部材と、反射部材より物体側に負群とを少なくとも含み、変倍中固定の第1群と、第1群の像側に変倍中可動に設けられ、負の屈折力を有する第2群と、ズーミング中固定の光量調整部材とを少なくとも有し、沈胴時に反射部材が退避され、その空間に第1群中の負群が収納される。

また、本発明は、ズームレンズと、このズームレンズにより形成された光学像を電気的な信号に変換する撮像素子とを備えた撮像装置であり、この撮像装置に用いるズームレンズとして、光軸を折り曲げるための反射部材と、反射部材より物体側に負群とを少なくとも含み、変倍中固定の第1群と、第1群の像側に変倍中可動に設けられ、負の屈折力を有する第2群と、ズーミング中固定の光量調整部材とを少なくとも有し、沈胴時に反射部材が退避され、その空間に第1群中の負群が収納されるものを用いる。

本発明に係るズームレンズは、高変倍率、高画質を保持したまま、入射光軸方向の長さを大幅に短くできるとともに、マイナススリッドの構成により、前玉径、反射部材を小さくすることができる。さらには、沈胴時には反射部材の配置角度を変化させることにより退避させ、その空間に第1群中の負群を収納することで沈胴時の小型化を達成することができる。また、光量を調整する光量調整部材をズーミング中固定とされているので、鏡筒構成をコンパクトにすることができる。

また、本発明に係る撮像装置は、結像性能を向上させるとともに、ズームレンズ系の入射光軸方向の長さを縮小し、前玉径、反射部材を小さくすることができ、鏡筒構成をコンパクトにできるとともに、沈胴時の小型化を達成するので、撮像装置のコンパクト化、薄型化を実現できる。

本発明を適用することにより、ビデオカメラ、デジタルスチルカメラ等に用いられるズームレンズの結像性能の向上、小型化を達成することができる。

本発明のさらに他の目的、本発明によって得られる利点は、以下において図面を参照して説明される実施に形態から一層明らかにされるであろう。

図面の簡単な説明

[0004] [図1]図1A及び図1Bは、本発明を適用したズームレンズの第1の実施の形態のレンズ構成図である。

[図2]図2A及び図2Bは、本発明を適用したズームレンズの第2の実施の形態のレンズ構成図である。

[図3]図3A及び図3Bは、本発明を適用したズームレンズの第3の実施の形態のレンズ構成図である。

[図4]図4は、本発明を適用したズームレンズの実施例1の短焦点距離端での諸収差図である。

[図5]図5は、本発明を適用したズームレンズの実施例1の中間焦点距離での諸収差図である。

[図6]図6は、本発明を適用したズームレンズの実施例1の長焦点距離端での諸収差図である。

[図7]図7は、本発明を適用したズームレンズの実施例2の短焦点距離端での諸収差図である。

[図8]図8は、本発明を適用したズームレンズの実施例2の中間焦点距離での諸収差図である。

[図9]図9は、本発明を適用したズームレンズの実施例2の長焦点距離端での諸収差図である。

[図10]図10は、本発明を適用したズームレンズの実施例3の短焦点距離端での諸収差図である。

[図11]図11は、本発明を適用したズームレンズの実施例3の中間焦点距離での諸収差図である。

[図12]図12は、本発明を適用したズームレンズの実施例3の長焦点距離端での諸収差図である。

[図13]図13は、本発明の概略を示す構成図である。

[図14]図14A及び図14Bは、本発明の沈胴の方式を説明するための断面図である。

[図15]図15は、本発明を適用した撮像装置のブロック図である。

発明を実施するための最良の形態

[0005] 以下、本発明のズームレンズの第1〜第3の実施の形態について、図1〜図3を用いて説明する。

図1ー図3は、これら第1ー第3の実施の形態を構成するズームレンズにそれぞれ対応するレンズ構成図であり、広角端(a)、望遠端(b)でのレンズ配置を光学断面で示すものである。各レンズ構成図中の矢印mj($j=1, 2, \dots$)は、広角端(a)から望遠端(b)へのズーミングにおける第jレンズ群(GRj)等の移動をそれぞれ模式的に示している。また、各レンズ構成図中、ri($i=1, 2, \dots$)が付された面は物体面側から数えてi番目の面である。また、各レンズ構成図中、Iは、撮像素子の像面を示し、CGは、撮像素子のカバーガラスを示し、LPFは、ローパスフィルタを示すものである。

第1の実施の形態のズームレンズは、図1のレンズ構成図に示すように、物体側より順に、正の第1レンズ群GR1、負の第2レンズ群GR2、正の第3レンズ群GR3、正の第4レンズ群GR4、負の第5レンズ群GR5から構成されている。

第1レンズGR1は、負レンズと、光軸を90° 折り曲げるための反射ミラーMと、両面非球面を有する正レンズとで構成される。第2レンズ群GR2は、負レンズと、負レンズと正レンズの接合レンズとで構成されている。第3レンズ群GR3は、両面非球面を有する正レンズで構成される。第4レンズ群GR4は、物体側に非球面を有する正レンズと負レンズの接合レンズとで構成されている。第5レンズ群GR5は、負レンズと正レンズの接合レンズと、正レンズとで構成される。第1レンズ群GR1、第3レンズ群GR3、第5レンズ群GR5及びローパスフィルタLPFは、ズーミングにおいて位置固定であり、また、第3レンズ群は像面側に光量調整部材ST1として絞りを含んでいる。この光量調整部材ST1は、開口規制部材としての機能も有する。

図1(a)の広角端から図1(b)の望遠端に変倍する際は、第2レンズ群は固定された第3レンズ群GR3側へ移動し、第4レンズ群GR4は固定された第3レンズ群GR3側へ移動する。

また、図13に第1の実施の形態のズームレンズ系の最短焦点距離状態での実際の配置を示す。図1のレンズ構成図では、反射部材の構成を概略的に平行平板として表しているが、実際の構成としては、図13に示すように反射ミラーMが配設されている。ここで、図13において、TLは、ズームレンズ系を示すものであり、MSは、反射ミラーMの反射面を示すものであり、SRは、撮像素子を示すものである。尚、この点については、後述する第2、第3の実施の形態のズームレンズ系においても同様である。

。

また、図14A及び図14Bに第1の実施の形態のズームレンズ系の沈胴方式の例について説明する。図14Aは、図1のズームレンズ系が広角端にある状態(図1A参照。)の光路折り曲げ光軸を含む断面図である。この状態において、第1レンズ群GR1の反射ミラーMの一端側Maを支点として回転されて退避され、この反射ミラーMが退避されることにより空いた空間に第1レンズ群GR1の物体側の負レンズG1を沈胴させて、このズームレンズ系に入射する光軸方向(カメラ奥行き方向)の厚さを薄くすることができる。尚、この点については、後述する第2、第3の実施の形態のズームレンズ系においても同様である。ここで、本実施例においては、反射ミラーMが退避され空いた空間に負レンズG1を1つのみ沈胴させるように構成したが、反射ミラーMより物体側にレンズが複数枚有する構成とした場合には複数枚のレンズを沈胴させることも可能である。また、このズームレンズ系においては、反射ミラーMの一端側Maを支点として回転されて退避するように構成したが、支点の位置はミラーの一端側に限られるものではない。また、このズームレンズ系においては、反射ミラーMの一端側Maを支点として回転されて退避するように構成したが、反射ミラーMの退避はこれに限られるものではなく、反射ミラーMより物体側のレンズ群を収納するための空間をあげればよい。例えば、反射ミラーMを平行に移動させて退避するように構成してもよい。

第2の実施の形態のズームレンズは、図2のレンズ構成図に示すように、物体側より順に、負の第1レンズ群GR1、負の第2レンズ群GR2、正の第3レンズ群GR3、光量調整部材ST1、正の第4レンズ群GR4から構成されている。

第1レンズ群GR1は、負レンズと、光軸を90° 折り曲げるための反射ミラーMとで構成される。第2レンズ群GR2は、両面非球面を有する負レンズと、正レンズとで構成されている。第3レンズ群GR3は、両面非球面を有する正レンズと、正レンズと負レンズの接合レンズと、正レンズとで構成される。第4レンズ群GR4は、両面非球面を有する正レンズで構成されている。第3レンズ群GR3及び第4レンズ群GR4の間には、光量を調整するNDフィルタ、液晶等の光量調整部材ST1が固定されている。第1レンズ群GR1及びローパスフィルタLPFは、ズーミングにおいて位置固定である。また、第3レンズ群GR3は、最物体側に開口径を規制するための開口規制部材ST2として

絞りを含んでいる。

図2(a)に示す広角端から図2(b)に示す望遠端に変倍する際は、第2レンズ群GR2は、像面側へ移動したのち物体側へUターンし、第3レンズ群GR3は、物体側へ移動し、第4レンズ群は、像面側へ若干移動する。

第3の実施の形態のズームレンズは、図3に示すレンズ構成図に示すように、物体側より順に、負の第1レンズ群GR1、負の第2レンズ群GR2、正の第3レンズ群GR3、正の第4レンズ群GR4、正の第5レンズ群GR5からなっている。

第1レンズ群GR1は、負レンズと、光軸を90° 折り曲げるための反射ミラーとで構成される。第2レンズ群GR2は、両面非球面を有する負レンズと、正レンズで構成されている。第3レンズ群GR3は、両面非球面を有する正レンズで構成される。第4レンズ群GR4は、正レンズと、正レンズと負レンズの接合レンズとで構成されている。第5レンズ群GR5は、両面非球面を有する正レンズで構成される。第1レンズ群GR1、第3レンズ群GR3及びローパスフィルタLPFは、ズーミングにおいて位置固定であり、また、第3レンズ群は像面側に光量調整部材ST1として絞りを含んでいる。

図3(a)に示す広角端から図3(b)に示す望遠端に変倍する際は、第2レンズ群GR2は固定された第3レンズ群GR3側へ移動し、第4レンズ群GR4は固定された第3レンズ群GR3側へ移動し、第5レンズ群GR5は若干像面側へ移動する。

上述の第1〜第3の実施の形態のズームレンズでは、反射部材により光軸を略90° 折り曲げる構成を採用することにより、入射光軸方向の長さを大幅に短くでき、かつ、反射面近傍では物体光の光路を重ね合わせることができるので空間を有効に使用することができ、小型化を可能とする。上述のズームレンズは、反射部材の位置を最も物体側に配置された第1レンズ群とすることで、ズームレンズを用いた撮像装置の小型化を達成する。

さらに、沈胴時には反射部材の配置角度を変化させることにより退避させ、その空間に第1群中の負群を収納することで沈胴時の小型化を達成することができる。また、光量を調整する光量調整部材をズーミング中固定されているので、鏡筒構成をコンパクトにすることができる。

また、第1〜第3の実施の形態のズームレンズでは、第1レンズ群の反射部材の物

体側に負群を少なくとも含む構成により前玉径及び反射部材を小さくすることが可能となる。

また、第1、第3の実施の形態のズームレンズでは、いずれも第3レンズ群に含まれた光量調整部材ST1を固定としたことにより、複雑な鏡筒構成を必要とせず、コンパクト化及び薄型化を実現できる。

また、第2の実施の形態のズームレンズでは、第3レンズ群GR3と第4レンズ群GR4との間に光量調整部材ST1を固定としたことにより、複雑な鏡筒構成を必要とせず、コンパクト化及び薄型化を実現できる。

さらに、第1〜第3の実施の形態のズームレンズでは、変倍系(バリエータ)として機能する第2群を負の屈折力を有する構成としたので、全系におけるそれぞれのレンズ径を小さくすることができ小型化を実現する。

次に、第1〜第3の実施の形態のように、反射部材を有する第1群と、負の屈折力を有する第2群とを少なくとも有するズームレンズ系において、満たすことが望ましい条件を説明する。

尚、以下に説明する個々の条件をそれぞれ単独に満たせば、それに対応する作用効果を達成することは可能であるが、複数の条件を満たす方が、光学性能、小型化等の観点からより望ましいことはいうまでもない。

以下の条件式(1)を満足することが望ましい。

$$2.0 < |f_a / f_w| < 6.0 \quad \cdots (1)$$

但し、

f_a : 第1レンズ群中の反射部材より物体側のレンズ群の焦点距離、

f_w : 広角端での全系の焦点距離

である。

条件式(1)は、第1群中の反射部材より物体側のレンズ群の焦点距離を規定する条件式である。条件式(1)の下限を超えると歪曲収差の補正が困難になる。条件式(1)の上限を超えると前玉及び反射部材が大きくなり小型化が困難になる。

また、光量調整部材ST1として、絞径を変化させる代わりに、NDフィルタや、液晶調光素子を用いてもよい。光量調整部材ST1として、NDフィルタや液晶調光素子

を用いた場合はさらに小型化を実現できる。

以下に、本発明を適用した撮像レンズ装置に用いられるズームレンズ系の構成を、数値データ、収差図等を挙げて、更に具体的に説明する。

ここで例として挙げる実施例1〜3は、前述した第1〜第3の実施の形態にそれぞれ対応しており、第1〜第3の実施の形態を表すレンズ構成図(図1〜図3)は、対応する実施例1〜3のレンズ構成をそれぞれ示している。

各実施例の数値データにおいて、 r_i ($i=1, 2, \dots$)は、物体側から数えて i 番目の面の曲率半径(mm)、 d_i ($i=1, 2, \dots$)は、物体側から数えて i 番目の軸上面間隔(mm)を示しており、 n_{di} ($i=1, 2, \dots$)は、物体側から数えて i 番目の光学要素の d 線に対する屈折率、 ν_{di} ($i=1, 2, \dots$)は、物体側から数えて i 番目の光学要素の d 線に対するアッペ数を示している。

また、数値データ中、(可変)が付された軸上面間隔(d_i)は、物体側から数えて i 番目の軸上面間隔のうち、ズーミングにおいて、広角端(短焦点距離端、W)ーミドル(中間焦点距離端、M)ー望遠端(長焦点距離端、T)での可変間隔を示すものである。また、数値データにおいて、FNo. は、Fナンバーを示し、 f は、焦点距離(mm)を示し、 ω は、半画角($^\circ$)を示し、各焦点距離状態(W), (M), (T)に対応した全系における値を示すものである。

また、数値データにおいて、(ASP)で示した面は非球面であり、非球面の形状は次式で表される形状である。

[数1]

$$x = \frac{y^2 \cdot c^2}{1 + (1 - \varepsilon \cdot y^2 \cdot c^2)^{1/2}} + \sum A_i \cdot Y^i$$

但し、この式において、 x 、 y 、 c 、 ε 及び A_i は以下のとおりである。

x : レンズ面頂点からの光軸方向の距離

y : 光軸と垂直な方向の高さ

c : レンズ頂点での近軸曲率

ϵ : 円錐定数

Ai: 第i次の非球面係数

また、表1に、上述の実施例1〜3に示したズームレンズの条件式(1)及び条件式(2)の条件を求めるための各数値及び各条件式を示す。

図4〜図12は、実施例1〜3の諸収差(左から順に、球面収差、非点収差、歪曲収差)を示すものである。球面収差では、縦軸に開放F値との割合、横軸にデフォーカスを取り、実線(d)がd線での球面収差、破線(c)がc線での球面収差、1点鎖線(g)がg線での球面収差を表すものである。非点収差では、縦軸が像高(mm)、横軸がフォーカスで、実線(DS)がサジタルの像面、破線(DM)がメリジオナルの像面を表すものである。歪曲収差は、縦軸が像高(mm)、横軸は歪曲%で表すものである。ここで、IMG HTは、像高(mm)を示している。

実施例1〜3のズームレンズは、上記表1からも明らかなように、条件式(1)を満足し、また、図4〜図12の各収差図に示すように、広角端(W)、広角端と望遠端との中間焦点距離(M)及び望遠端(T)において、各収差ともバランス良く補正されている。

《実施例1》

(W) — (M) — (T)

FNo. = 4.12 — 4.35 — 4.92

f = 7.00 — 11.79 — 19.85

ω = 29.61 — 17.68 — 10.54

d6 = 0.587 — 4.214 — 6.780

d11 = 6.693 — 3.066 — 0.500

d14 = 7.643 — 4.765 — 1.995

d17 = 1.766 — 4.645 — 7.415

[曲率半径] [軸上面間隔] [屈折率] [アッベ数]

r1 = 23.443 d1 = 1.100 nd1 = 1.92286 ν d1 = 20.884

r2 = 10.807 d2 = 2.220

$r_3 = \infty$ $d_3 = 8.500$
 $r_4 = \infty$ $d_4 = 0.700$
 $r_5 = 14.953$ (ASP) $d_5 = 2.134$ $nd_2 = 1.69350$ $\nu d_2 = 53.201$
 $r_6 = -23.974$ (ASP) $d_6 =$ (可変)
 $r_7 = 202.612$ $d_7 = 0.500$ $nd_3 = 1.83500$ $\nu d_3 = 42.984$
 $r_8 = 7.547$ $d_8 = 0.924$
 $r_9 = -9.603$ $d_9 = 0.450$ $nd_4 = 1.77250$ $\nu d_4 = 49.624$
 $r_{10} = 9.713$ $d_{10} = 1.002$ $nd_5 = 1.92286$ $\nu d_5 = 20.884$
 $r_{11} = 90.443$ $d_{11} =$ (可変)
 $r_{12} = 9.441$ (ASP) $d_{12} = 1.606$ $nd_6 = 1.69350$ $\nu d_6 = 53.201$
 $r_{13} = -29.152$ (ASP) $d_{13} = 1.000$
 $r_{14} =$ 絞り $d_{14} =$ (可変)
 $r_{15} = 11.703$ (ASP) $d_{15} = 2.075$ $nd_7 = 1.58313$ $\nu d_7 = 59.460$
 $r_{16} = -7.499$ $d_{16} = 0.500$ $nd_8 = 1.92286$ $\nu d_8 = 20.884$
 $r_{17} = -13.695$ $d_{17} =$ (可変)
 $r_{18} = 425.463$ $d_{18} = 0.500$ $nd_9 = 1.92286$ $\nu d_9 = 20.884$
 $r_{19} = 5.175$ $d_{19} = 1.738$ $nd_{10} = 1.48749$ $\nu d_{10} = 70.441$
 $r_{20} = 8.265$ $d_{20} = 1.845$
 $r_{21} = 11.634$ $d_{21} = 1.600$ $nd_{11} = 1.92286$ $\nu d_{11} = 20.884$
 $r_{22} = -279.750$ $d_{22} = 3.607$
 $r_{23} = \infty$ $d_{23} = 1.460$ $nd_{12} = 1.51680$ $\nu d_{12} = 64.198$
 $r_{24} = \infty$ $d_{24} = 1.120$
 $r_{25} = \infty$ $d_{25} = 0.500$ $nd_{13} = 1.51680$ $\nu d_{13} = 64.198$
 $r_{26} = \infty$

[第5面(r5)の非球面データ]

$\epsilon = 1$, $A_4 = -0.108291 \times 10^{-3}$, $A_6 = 0.720557 \times 10^{-5}$, $A_8 = -0.347966 \times 10^{-6}$, $A_{10} = 0.551985 \times 10^{-8}$

[第6面(r6)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A4 = -0.571799 \times 10^{-4}$, $A6 = 0.925302 \times 10^{-5}$, $A8 = -0.486215 \times 10^{-6}$, $A10 = 0.882126 \times 10^{-8}$

[第12面(r12)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A4 = 0.442332 \times 10^{-3}$, $A6 = 0.425787 \times 10^{-4}$, $A8 = 0.351705 \times 10^{-6}$, $A10 = 0.236139 \times 10^{-6}$

[第13面(r13)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A4 = 0.799183 \times 10^{-3}$, $A6 = 0.560252 \times 10^{-4}$, $A8 = -0.927656 \times 10^{-6}$, $A10 = 0.443273 \times 10^{-6}$

[第15面(r15)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A4 = -0.108299 \times 10^{-3}$, $A6 = 0.276604 \times 10^{-5}$, $A8 = -0.244554 \times 10^{-6}$, $A10 = 0.359026 \times 10^{-8}$

《実施例2》

(W) ~ (M) ~ (T)

$FN_o = 2.87 \sim 4.34 \sim 5.53$

$f = 4.85 \sim 9.22 \sim 14.07$

$\omega = 38.29 \sim 21.60 \sim 14.30$

$d4 = 0.780 \sim 4.152 \sim 0.780$

$d8 = 16.722 \sim 5.627 \sim 2.323$

$d16 = 2.243 \sim 9.966 \sim 16.642$

$d17 = 1.349 \sim 3.787 \sim 3.969$

$d19 = 3.640 \sim 1.202 \sim 1.020$

[曲率半径] [軸上面間隔] [屈折率] [アッベ数]

$r1 = 29.542$ $d1 = 0.850$ $nd1 = 1.88300$ $\nu d1 = 40.805$

$r2 = 11.271$ $d2 = 3.800$

$r3 = \infty$ $d3 = 12.220$

$r4 = \infty$ $d4 = (\text{可変})$

$r5 = 26.237 \text{ (ASP)}$ $d5 = 1.200$ $nd2 = 1.73077$ $\nu d2 = 40.501$

$r6 = 5.980 \text{ (ASP)}$ $d6 = 2.320$

r7 = 12.918 d7 = 2.740 nd3 = 1.84666 ν d3 = 23.785
r8 = 72.468 d8 = (可変)
r9 = 開口規制部材 d9 = 0.130
r10 = 7.857 (ASP) d10 = 3.420 nd4 = 1.58313 ν d4 = 59.461
r11 = -26.882 (ASP) d11 = 1.200
r12 = 11.250 d12 = 2.938 nd5 = 1.48749 ν d5 = 70.441
r13 = -6.313 d13 = 0.800 nd6 = 1.67270 ν d6 = 32.171
r14 = 5.285 d14 = 0.913
r15 = 16.649 d15 = 1.525 nd7 = 1.48749 ν d7 = 70.441
r16 = -32.796 d16 = (可変)
r17 = 光量調整部材 d17 = (可変)
r18 = -47.622 (ASP) d18 = 1.900 nd8 = 1.77377 ν d8 = 47.200
r19 = -14.003 (ASP) d19 = (可変)
r20 = ∞ d20 = 1.200 nd9 = 1.51680 ν d9 = 64.198
r21 = ∞ d21 = 0.600
r22 = ∞ d22 = 0.500 nd10 = 1.51680 ν d10 = 64.198
r23 = ∞

[第5面(r5)の非球面データ]

$\epsilon = 1$, $A_4 = -0.199102 \times 10^{-4}$, $A_6 = 0.120020 \times 10^{-4}$, $A_8 = -0.410454 \times 10^{-6}$, $A_{10} = 0.617981 \times 10^{-8}$

[第6面(r6)の非球面データ]

$\epsilon = 1$, $A_4 = -0.633623 \times 10^{-3}$, $A_6 = 0.841957 \times 10^{-5}$, $A_8 = -0.719036 \times 10^{-6}$, $A_{10} = 0.414281 \times 10^{-8}$

[第10面(r10)の非球面データ]

$\epsilon = 1$, $A_4 = -0.387456 \times 10^{-3}$, $A_6 = 0.265755 \times 10^{-5}$, $A_8 = -0.858779 \times 10^{-6}$, $A_{10} = 0.215789 \times 10^{-9}$

[第11面(r11)の非球面データ]

$\epsilon = 1$, $A_4 = -0.309607 \times 10^{-3}$, $A_6 = 0.973513 \times 10^{-5}$, $A_8 = -0.183569 \times 10^{-5}$, $A_{10} =$

$$0.398642 \times 10^{-7}$$

[第18面(r18)の非球面データ]

$$\varepsilon = 1, A4 = -0.338236 \times 10^{-3}, A6 = -0.260827 \times 10^{-4}, A8 = 0.334152 \times 10^{-5},$$

$$A10 = -0.688027 \times 10^{-7}$$

[第19面(r19)の非球面データ]

$$\varepsilon = 1, A4 = -0.183178 \times 10^{-3}, A6 = -0.185327 \times 10^{-5}, A8 = 0.954236 \times 10^{-6}, A10 =$$

$$0.000000 \times 1000$$

《実施例3》

(W) — (M) — (T)

$$FNo. = 2.82 \text{ — } 4.23 \text{ — } 5.14$$

$$f = 5.06 \text{ — } 7.83 \text{ — } 9.60$$

$$\omega = 38.18 \text{ — } 25.91 \text{ — } 21.13$$

$$d4 = 0.700 \text{ — } 4.304 \text{ — } 5.076$$

$$d8 = 6.662 \text{ — } 3.058 \text{ — } 2.286$$

$$d11 = 10.527 \text{ — } 4.496 \text{ — } 1.500$$

$$d16 = 3.087 \text{ — } 10.618 \text{ — } 13.768$$

$$d18 = 3.220 \text{ — } 1.720 \text{ — } 1.566$$

[曲率半径] [軸上面間隔] [屈折率] [アッベ数]

$$r1 = 76.580 \quad d1 = 0.900 \quad nd1 = 1.83500 \quad \nu d1 = 42.984$$

$$r2 = 11.916 \quad d2 = 2.300$$

$$r3 = \infty \quad d3 = 10.800$$

$$r4 = \infty \quad d4 = (\text{可変})$$

$$r5 = 42.595 \text{ (ASP)} \quad d5 = 1.100 \quad nd2 = 1.52470 \quad \nu d2 = 56.236$$

$$r6 = 9.730 \text{ (ASP)} \quad d6 = 1.400$$

$$r7 = 9.061 \quad d7 = 1.545 \quad nd3 = 1.84666 \quad \nu d3 = 23.785$$

$$r8 = 11.917 \quad d8 = (\text{可変})$$

$$r9 = 12.346 \text{ (ASP)} \quad d9 = 1.500 \quad nd4 = 1.52470 \quad \nu d4 = 56.236$$

$$r10 = 16.139 \text{ (ASP)} \quad d10 = 1.200$$

r11 = 絞り d11= (可変)
r12 = 18.519 d12= 2.417 nd5 = 1.83500 ν d5 = 42.984
r13 = -22.568 d13= 0.500
r14 = 9.647 d14= 3.938 nd6 = 1.58913 ν d6 = 61.253
r15 = -9.622 d15= 0.650 nd7 = 1.78472 ν d7 = 25.721
r16 = 6.790 d16= (可変)
r17 = 15.962 (ASP) d17= 2.055 nd8 = 1.52470 ν d8 = 56.236
r18 = -35.130 (ASP) d18= (可変)
r19 = ∞ d19= 2.000 nd9 = 1.51680 ν d9 = 64.198
r20 = ∞ d20= 0.700
r21 = ∞ d21= 0.800 nd10= 1.51680 ν d10 = 64.198
r22 = ∞

[第5面(r5)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A4 = 0.168244 \times 10^{-2}$, $A6 = -0.507087 \times 10^{-4}$, $A8 = 0.850225 \times 10^{-6}$, $A10 = 0.000000 \times 1000$

[第6面(r6)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A4 = 0.135697 \times 10^{-2}$, $A6 = -0.407810 \times 10^{-4}$, $A8 = -0.504262 \times 10^{-6}$, $A10 = 0.504475 \times 10^{-7}$

[第9面(r9)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A4 = -0.187677 \times 10^{-2}$, $A6 = -0.500809 \times 10^{-4}$, $A8 = 0.271658 \times 10^{-5}$, $A10 = -0.166299 \times 10^{-6}$

[第10面(r10)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A4 = -0.160512 \times 10^{-2}$, $A6 = -0.412232 \times 10^{-4}$, $A8 = 0.327336 \times 10^{-5}$, $A10 = -0.142491 \times 10^{-6}$

[第17面(r17)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A4 = 0.139219 \times 10^{-3}$, $A6 = -0.344159 \times 10^{-4}$, $A8 = 0.140726 \times 10^{-5}$, $A10 = -0.621230 \times 10^{-7}$

[第18面(r18)の非球面データ]

$\varepsilon = 1$, $A_4 = 0.573274 \times 10^{-3}$, $A_6 = -0.144671 \times 10^{-4}$, $A_8 = -0.686048 \times 10^{-6}$, $A_{10} = 0.000000 \times 1000$

表1

条 件 式	実 施 例 1	実 施 例 2	実 施 例 3
(1) $ f_a/f_w $	3 . 2 0 4	3 . 5 9 2	3 . 1 6 7

さて、以上のような本発明のズームレンズ系は、このズームレンズで物体像を形成し、その像をCCDや銀塩フィルムといった撮像素子に受光させて撮影を行う撮影装置、とりわけデジタルスチルカメラやビデオカメラ(、情報処理装置としてパーソナルコンピュータ、電話、携帯電話等)に用いることができる。

以下、本発明を適用した撮像装置について図15を用いて説明する。

図15は、本発明を適用した撮像装置を説明するためのブロック図である。この撮像装置は、図15に示すように、大きく分けると、カメラ部1と、カメラDSP(Digital Signal Processor)2と、SDRAM(Synchronous Dynamic Random Access Memory)3と、媒体インタフェース(以下、媒体I/Fという。)4と、制御部5と、操作部6と、LCD(Liquid Crystal Display)コントローラ7と、LCD8と、外部インタフェース(以下、外部I/Fという。)9を備えるとともに、記録媒体10が着脱可能とされている。

記録媒体10は、半導体メモリを用いたいわゆるメモリカード、記録可能なDVD(Digital Versatile Disk)や記録可能なCD(Compact Disc)等の光記録媒体、磁気ディスクなどの種々のものを用いるようにすることが考えられるが、この実施の形態においては、記録媒体10として例えばメモリカードを用いるものとして説明する。

そして、カメラ部1は、図15に示すように、光学ブロック11、撮像素子としてCCD(Charge Coupled Device)12、前処理回路13、光学ブロック用ドライバ14、CCD用ドライバ15、タイミング生成回路16とを備えたものである。ここで、光学ブロック11は、レンズ、フォーカス機構、シャッタ機構、絞り(アイリス)機構などを備えたものである。

また、制御部5は、CPU(Central Processing Unit)51、RAM(Random Access Memory)52、フラッシュROM(Read Only Memory)53、時計回路54が、システムバス55を通じて接続されて構成されたマイクロコンピュータであり、この実施の形態の撮

像装置の各部を制御することができるものである。

ここで、RAM52は、処理の途中結果を一時記憶するなど主に作業領域として用いられるものである。また、フラッシュROM53は、CPU51において実行する種々のプログラムや、処理に必要なデータなどが記憶されたものである。また、時計回路54は、現在年月日、現在曜日、現在時刻を提供することができるとともに、撮影日時などを提供するなどのことができるものである。

そして、画像の撮影時においては、光学ブロック用ドライバ14は、制御部5からの制御に応じて、光学ブロック11を動作させるようにする駆動信号を形成し、これを光学ブロック11に供給して、光学ブロック11を動作させるようにする。光学ブロック11は、光学ブロック用ドライバ14からの駆動信号に応じて、フォーカス機構、シャッタ機構、絞り機構が制御され、被写体の画像を取り込んで、これをCCD12に対して提供する。

CCD12は、光学ブロック11からの画像を光電変換して出力するものであり、CCD用ドライバ15からの駆動信号に応じて動作し、光学ブロック11からの被写体の画像を取り込むとともに、制御部5によって制御されるタイミング生成回路16からのタイミング信号に基づいて、取り込んだ被写体の画像(画像情報)を電気信号として前処理回路13に供給する。

尚、上述のように、タイミング生成回路16は、制御部5からの制御に応じて、所定のタイミングを提供するタイミング信号を形成するものである。また、CCD用ドライバ15は、タイミング生成回路16からのタイミング信号に基づいて、CCD12に供給する駆動信号を形成するものである。

前処理回路13は、これに供給された電気信号の画像情報に対して、CDS(Correlated Double Sampling)処理を行って、S/N比を良好に保つようにするとともに、AGC(Automatic Gain Control)処理を行って、利得を制御し、そして、A/D(Analog/Digital)変換を行って、デジタル信号とされた画像データを形成する。

前処理回路13からのデジタル信号とされた画像データは、DSP2に供給される。DSP2は、これに供給された画像データに対して、AF(Auto Focus)、AE(Auto Exposure)、AWB(Auto White Balance)などのカメラ信号処理を施す。このようにし

て種々の調整がされた画像データは、所定の圧縮方式でデータ圧縮され、システムバス55、媒体I/F4を通じて、この実施の形態の撮像装置に装填された記録媒体10に供給され、後述するように記録媒体10にファイルとして記録される。

また、記録媒体10に記録された画像データは、タッチパネルやコントロールキーなどからなる操作部6を通じて受け付けたユーザからの操作入力に応じて、目的とする画像データが媒体I/F4を通じて記録媒体10から読み出され、これがDSP2に供給される。

DSP2は、記録媒体10から読み出され、媒体I/F4を通じて供給されたデータ圧縮されている画像データについて、そのデータ圧縮の解凍処理(伸張処理)を行い、解凍後の画像データをシステムバス55を通じて、LCDコントローラ7に供給する。LCDコントローラ7は、これに供給された画像データからLCD8に供給する画像信号を形成し、これをLCD8に供給する。これにより、記録媒体10に記録されている画像データに応じた画像が、LCD8の表示画面に表示される。

尚、画像の表示の形態は、ROMに記録された表示処理プログラムに従う。つまり、この表示処理プログラムは後述するファイルシステムがどのような仕組みで記録されているのか、どのように画像を再生するのかというプログラムである。

また、この実施の形態の撮像装置には、外部I/F9が設けられている。この外部I/F9を通じて、例えば外部のパーソナルコンピュータと接続して、パーソナルコンピュータから画像データの供給を受けて、これを自機に装填された記録媒体に記録したり、また、自機に装填された記録媒体に記録されている画像データを外部のパーソナルコンピュータ等に供給したりすることもできるものである。

また、外部I/F9に通信モジュールを接続することにより、例えば、インターネットなどのネットワークに接続して、ネットワークを通じて種々の画像データやその他の情報を取得し、自機に装填された記録媒体に記録したり、あるいは、自機に装填された記録媒体に記録されているデータを、ネットワークを通じて目的とする相手先に送信したりすることもできるものである。

また、外部のパーソナルコンピュータやネットワークを通じて取得し、記録媒体に記録した画像データなどの情報についても、上述したように、この実施の形態の撮像装

置において読み出して再生し、LCD8に表示してユーザが利用することももちろんできるようにされている。

尚、外部I/F9は、IEEE (Institute of Electrical and Electronics Engineers) 1394、USB (Universal Serial Bus) などの有線用インタフェースとして設けることも可能であるし、光や電波による無線インタフェースとして設けることも可能である。すなわち、外部I/F9は、有線、無線のいずれのインタフェースであつてもよい。

このように、この実施の形態の撮像装置は、被写体の画像を撮影して、当該撮像装置に装填された記録媒体に記録することができるとともに、記録媒体に記録された画像データを読み出して、これを再生し、利用することができるものである。また、外部のパーソナルコンピュータやネットワークを通じて、画像データの提供を受けて、これを自機に装填された記録媒体に記録したり、また、読み出して再生したりすることもできるものである。

尚、撮像素子としてCCDを用いたが、CMOSセンサ (Complementary Metal-oxide Semiconductor) を用いてもよい。

尚、本発明は、図面を参照して説明した上述の実施例に限定されるものではなく、添付の請求の範囲及びその主旨を逸脱することなく、様々な変更、置換又はその同等のものを行うことができることは当業者にとって明らかである。

産業上の利用可能性

- [0006] 本発明を適用したズームレンズは、デジタルスチルカメラやビデオカメラに用いられるのみならず、CCDに換えて銀塩フィルムを配置することで銀塩カメラに用いることができる。さらに、本発明を適用したズームレンズは、パーソナルコンピュータ、電話、携帯電話等に内蔵又は外付けされるカメラに用いることができる。

請求の範囲

- [1] 1. 複数の群からなり、群間隔を変えることにより変倍を行うズームレンズにおいて、
光軸を折り曲げるための反射部材と、反射部材より物体側に負群とを少なくとも含み、変倍中固定の第1群と、
上記第1群の像側に変倍中可動に設けられ、負の屈折力を有する第2群と、
変倍中固定の光量調整部材とを少なくとも有し、
沈胴時に上記反射部材が退避され、その空間に上記第1群中の上記負群が収納されることを特徴とするズームレンズ。
- [2] 2. 上記第1群中の反射部材より物体側のレンズ群が以下の式(1)を満足することを特徴とする請求の範囲第1項記載のズームレンズ。
$$2. 0 < |f_a / f_w| < 6.0 \cdots (1)$$

但し、
 f_a : 第1群中の反射部材より物体側のレンズ群の焦点距離、
 f_w : 広角端での焦点距離
である。
- [3] 3. 複数の群からなり、群間隔を変えることにより変倍を行うズームレンズと、
上記ズームレンズにより形成された光学像を電気的な信号に変換する撮像素子とを備え、
上記ズームレンズは、光軸を折り曲げるための反射部材と、反射部材より物体側に負群とを少なくとも含み、変倍中固定の第1群と、上記第1群の像側に変倍中可動に設けられ、負の屈折力を有する第2群と、変倍中固定の光量調整部材とを少なくとも有し、沈胴時に上記反射部材が退避され、その空間に上記第1群中の上記負群が収納されることを特徴とする撮像装置。
- [4] 4. 上記第1群中の反射部材より物体側のレンズ群が以下の式(2)を満足することを特徴とする請求の範囲第3項記載の撮像装置。
$$2. 0 < |f_a / f_w| < 6.0 \cdots (2)$$

但し、
 f_a : 第1群中の反射部材より物体側のレンズ群の焦点距離、

fw: 広角端での焦点距離
である。

[図1]

FIG.1A

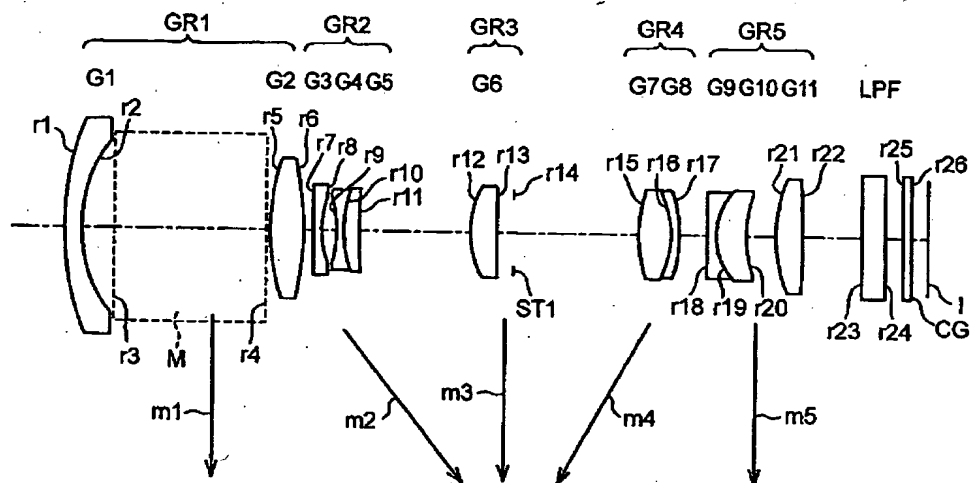
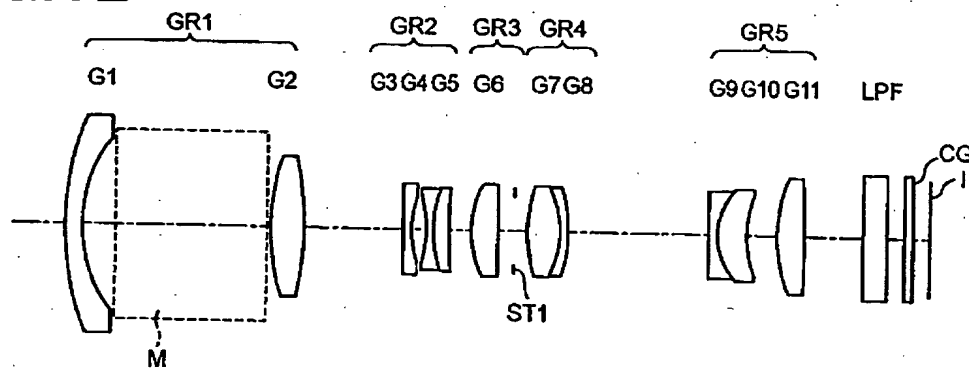


FIG.1B



[図2]

FIG.2A

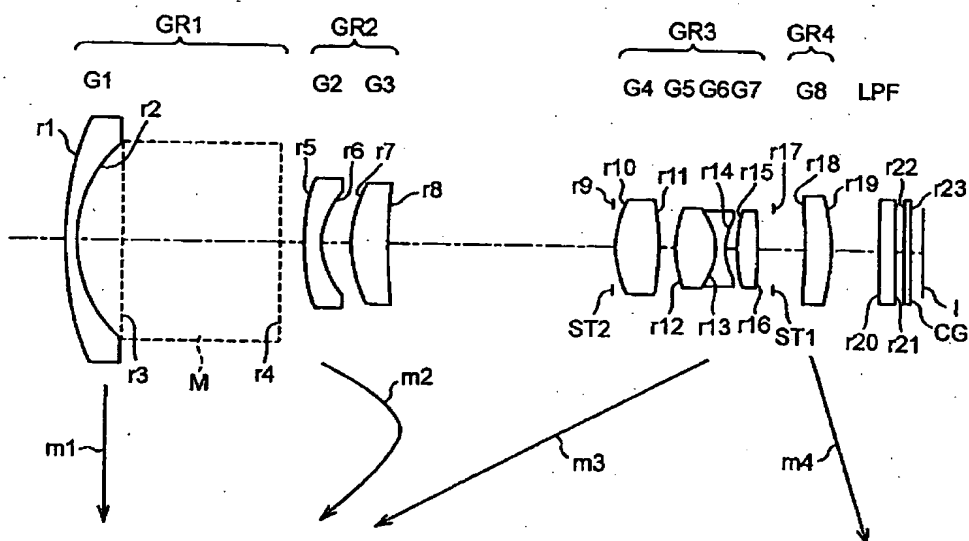
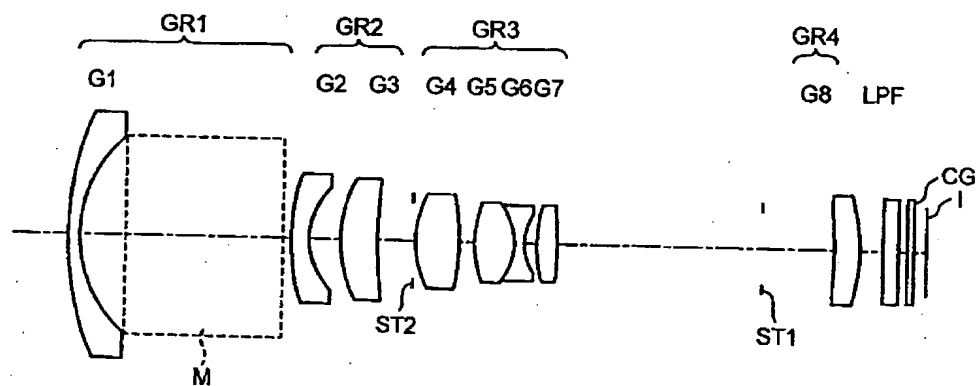


FIG.2B



[図3]

FIG.3A

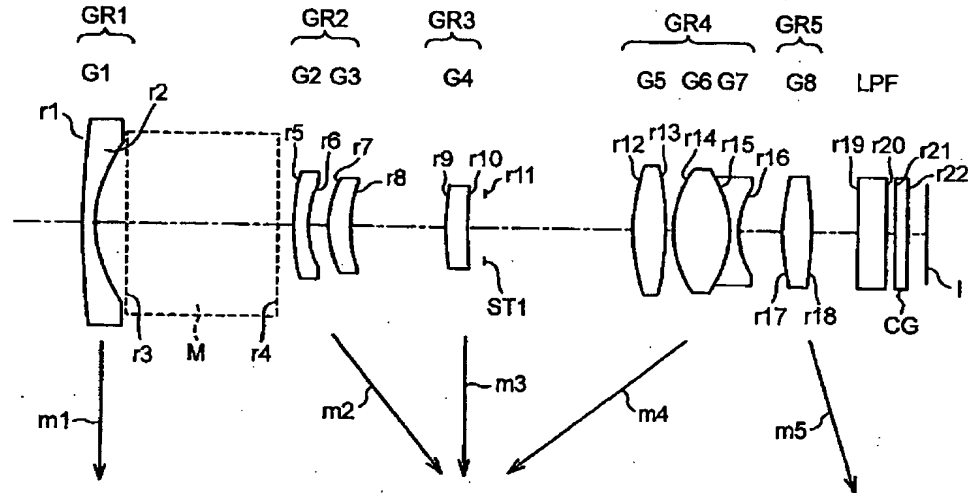
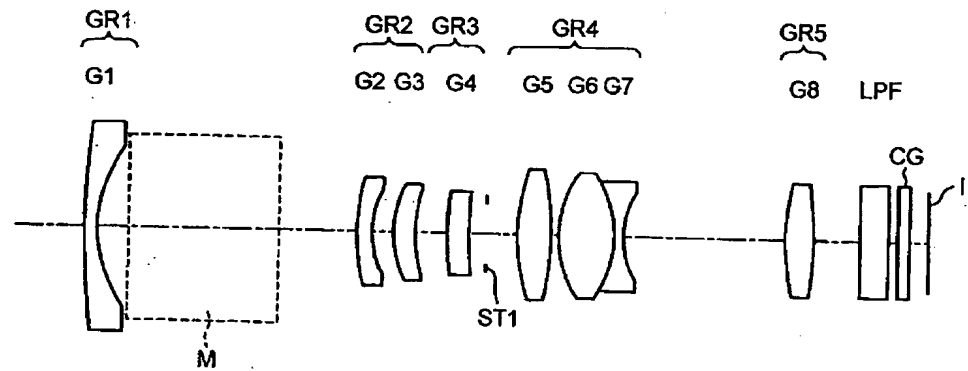


FIG.3B



[図4]

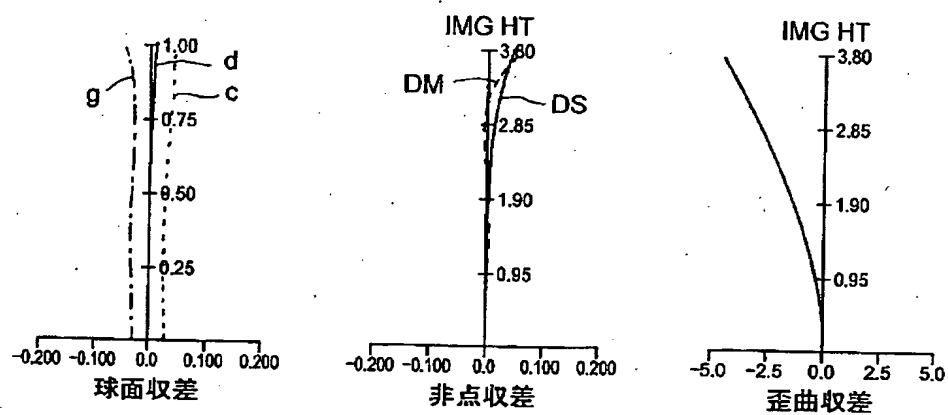


FIG.4

[図5]

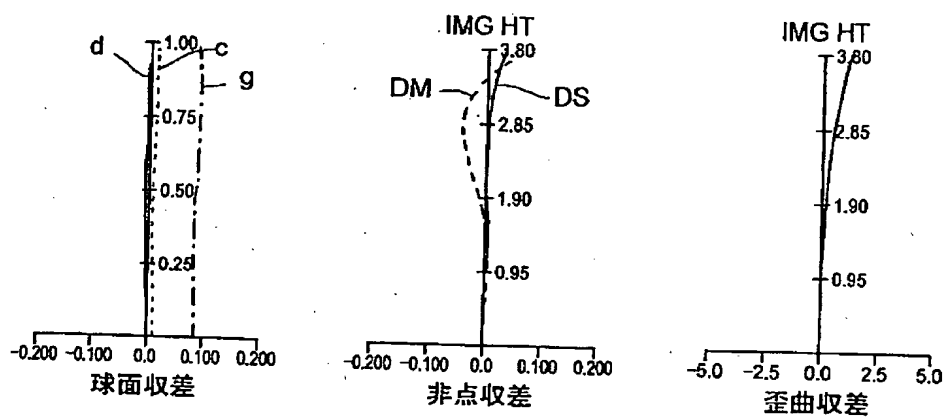


FIG.5

[図6]

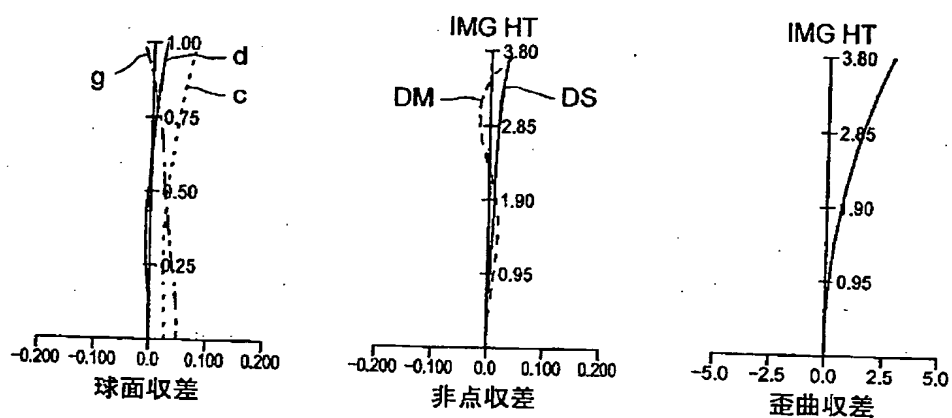


FIG.6

[図7]

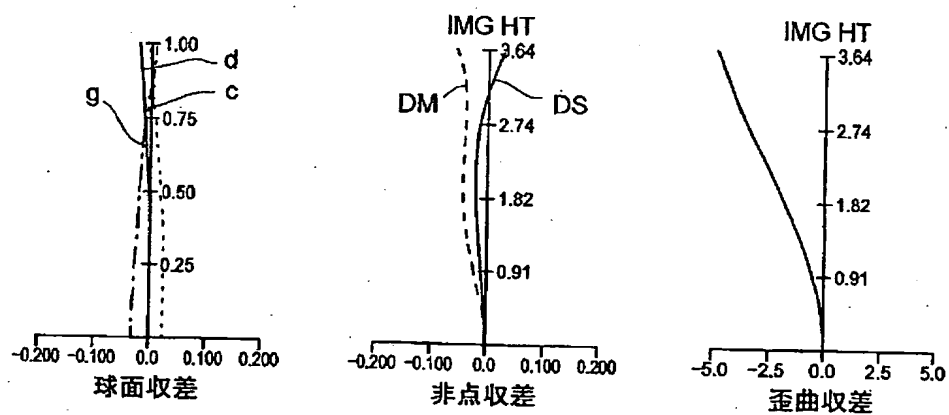


FIG.7

[図8]

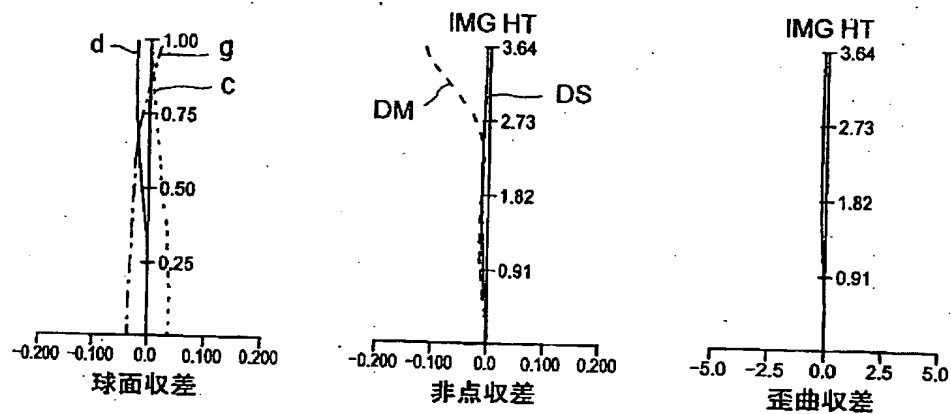


FIG.8

[図9]

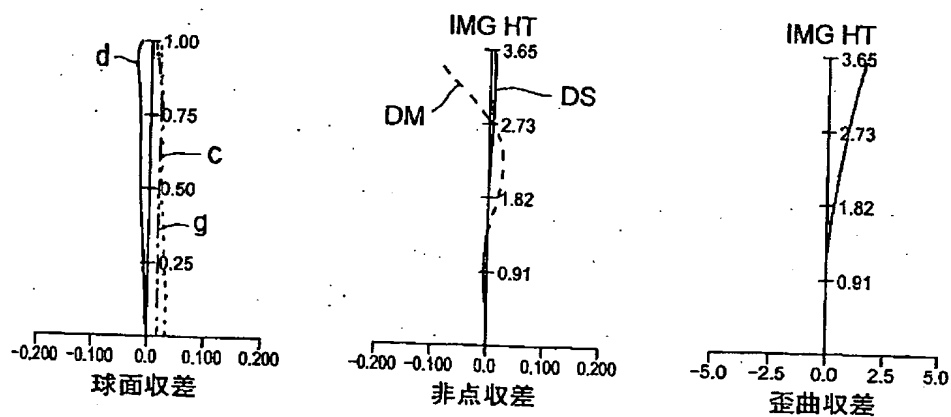


FIG.9

[図10]

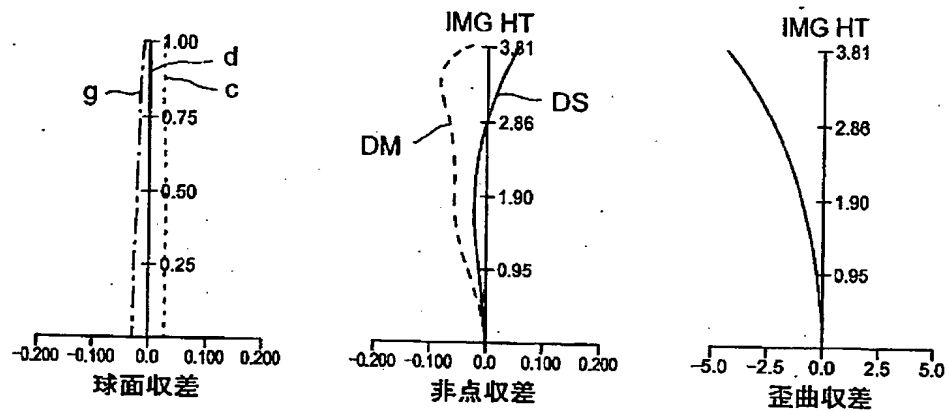


FIG.10

[図11]

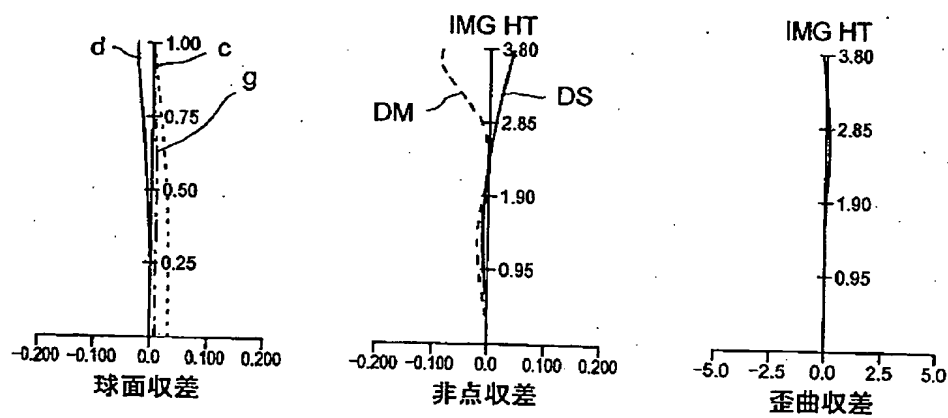


FIG.11

[図12]

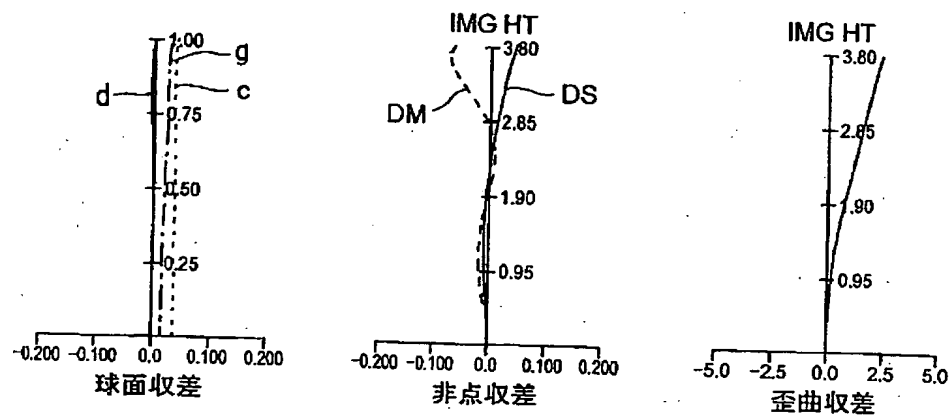


FIG.12

[図13]

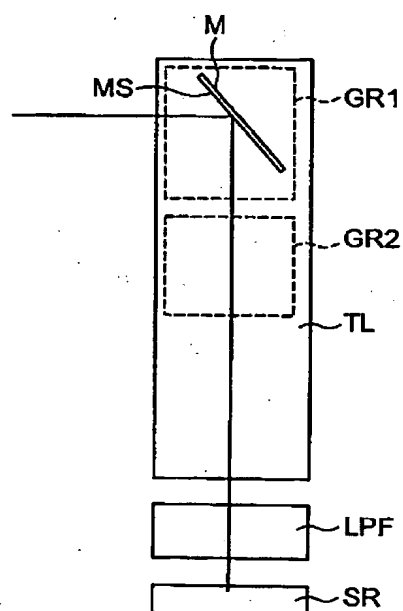


FIG.13

[図14]

FIG.14A

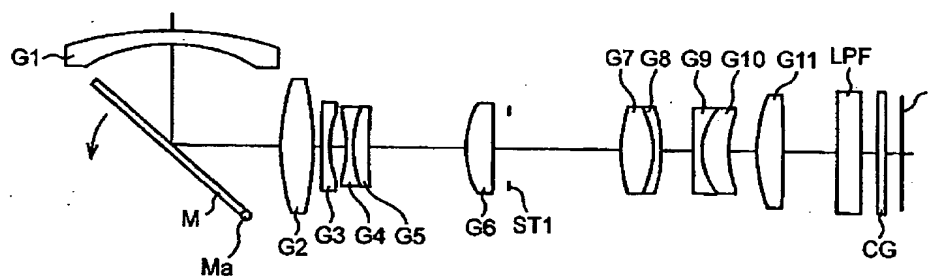
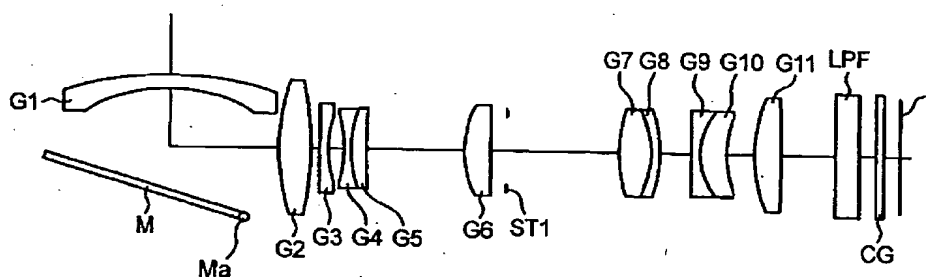


FIG.14B



[図15]

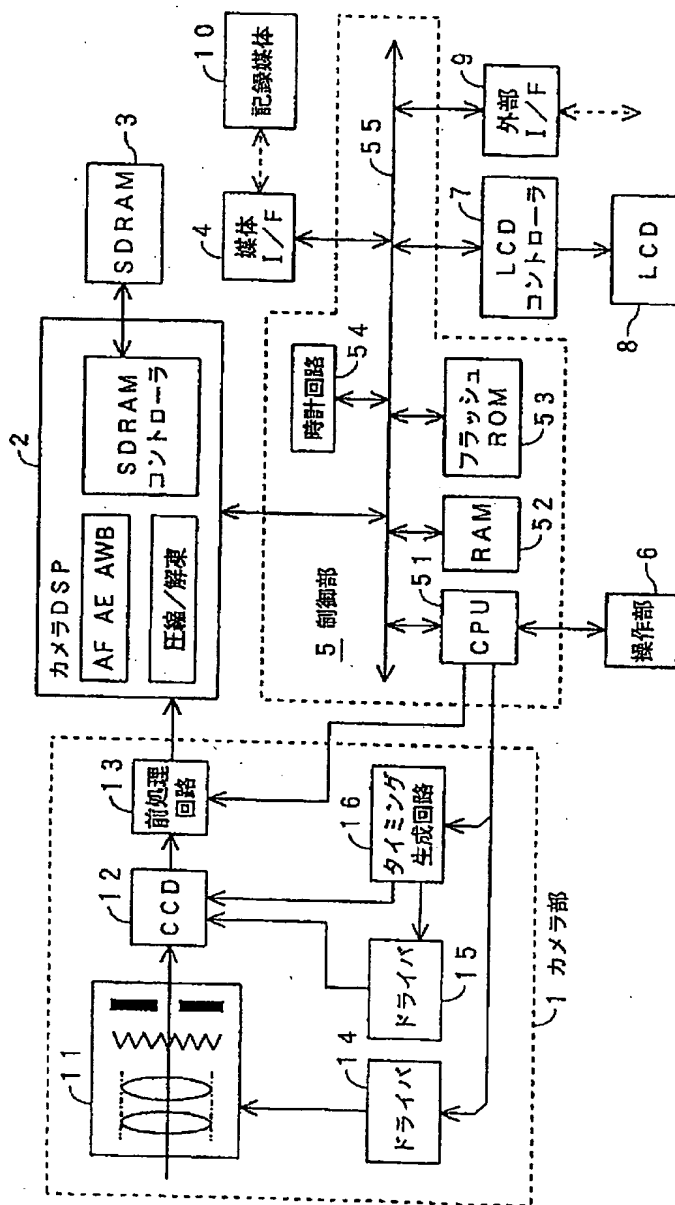


FIG.15

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2005/002279

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
Int.Cl.⁷ G02B15/16, 15/20

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
Int.Cl.⁷ G02B15/16, 15/20Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched
Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2005
Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2005 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2005

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	JP 2003-329932 A (Olympus Optical Co., Ltd.), 19 November, 2003 (19.11.03), Full text; all drawings & EP 1363152 A1 & US 2003/0214726 A1	1-4
Y	WO 03/085438 A1 (Olympus Optical Co., Ltd.), 16 October, 2003 (16.10.03), & EP 1494053 A1 & US 2003/0206352 A1	1-4

☐ Further documents are listed in the continuation of Box C.☐ See patent family annex.

* Special categories of cited documents:

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search
12 May, 2005 (12.05.05)Date of mailing of the international search report
31 May, 2005 (31.05.05)Name and mailing address of the ISA/
Japanese Patent Office

Authorized officer

Facsimile No.

Telephone No.

A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC))

Int.Cl.⁷ G02B15/16, 15/20

B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料 (国際特許分類 (IPC))

Int.Cl.⁷ G02B15/16, 15/20

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報	1922-1996年
日本国公開実用新案公報	1971-2005年
日本国実用新案登録公報	1996-2005年
日本国登録実用新案公報	1994-2005年

国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)

C. 関連すると認められる文献

引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
Y	JP 2003-329932 A (オリンパス光学工業株式会社) 2003. 11. 19, 全文, 全図 & EP 1363152 A1 & US 2003/0214 726 A1	1-4
Y	WO 03/085438 A1 (オリンパス光学工業株式会社) 2003. 10. 16, 全文, 全図 & EP 1494053 A1 & US 2003/0206 352 A1	1-4

☐ C欄の続きにも文献が列挙されている。☐ パテントファミリーに関する別紙を参照。

* 引用文献のカテゴリー

「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの

「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの

「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)

「O」 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献

「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

の日の後に公表された文献

「T」 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの

「X」 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの

「Y」 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの

「&」 同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日

12. 05. 2005

国際調査報告の発送日

31. 5. 2005

国際調査機関の名称及びあて先

日本国特許庁 (ISA/JP)

郵便番号100-8915

東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

特許庁審査官 (権限のある職員)

山村 浩

電話番号 03-3581-1101 内線 3271

2V

9219